
Algorithme de recherche approximative dans un dictionnaire fondé sur une distance d'édition définie par blocs

Pascal Vaillant

*Université Paris 13, Sorbonne Paris Cité, LIMICS, (UMRS 1142)
74 rue Marcel Cachin, 93017, Bobigny cedex, France
INSERM, U1142, LIMICS, 75006, Paris, France
Sorbonne Universités, UPMC Univ Paris 06, UMRS 1142, LIMICS, 75006, Paris, France
vaillant@univ-paris13.fr*

RÉSUMÉ. Nous proposons un algorithme de recherche approximative de chaînes dans un dictionnaire à partir de formes altérées. Cet algorithme est fondé sur une fonction de divergence entre chaînes — une sorte de distance d'édition: il recherche des entrées pour lesquelles la distance à la chaîne cherchée est inférieure à un certain seuil. La fonction utilisée n'est pas la distance d'édition classique (distance DL); elle est adaptée à un corpus, et se fonde sur la prise en compte de coûts d'altération élémentaires définis non pas sur des caractères, mais sur des sous-chaînes (des blocs de caractères).

ABSTRACT. We propose an algorithm for approximative dictionary lookup, where altered strings are matched against reference forms. The algorithm makes use of a divergence function between strings— broadly belonging to the family of edit distances; it finds dictionary entries whose distance to the search string is below a certain threshold. The divergence function is not the classical edit distance (DL distance); it is adaptable to a particular corpus, and is based on elementary alteration costs defined on character blocks, rather than on individual characters.

MOTS-CLÉS : recherche approximative, correction d'erreurs, distance d'édition, fouille de textes

KEYWORDS: approximate string matching, error correction, edit distance, text mining

1. Introduction : détection d'occurrences déformées de chaînes

La massification de l'accès aux technologies de l'information en réseau, depuis une vingtaine d'années, a produit une croissance exponentielle de sources de connaissance informelles, hétérogènes, et non normalisées. Ces sources contiennent du texte non-normalisé car elles ont en commun le fait de ne pas être produites en situation contrôlée, comme le sont les sources qui passent par un cycle d'édition classique avant leur mise à disposition du lecteur (rédaction dans l'objectif spécifique d'une publication, relecture orientée, édition de corrections, vérification finale). Cette maigre caractéristique commune, que l'on résume parfois en anglais par l'expression générique « user generated content », ne constitue qu'une définition en creux ; et, ceci mis à part, on peut trouver des types de texte de nature très différents. Les sources de leur « non-normalité » sont aussi diverses que les pratiques qui les produisent.

Un premier type de corpus non-normalisé est ce que nous pouvons appeler de manière générique le « forum d'utilisateurs ». Plutôt que d'être produit par des acteurs peu nombreux et détenteurs d'un contrôle institutionnel sur la connaissance, ces corpus sont produits par une multitude d'acteurs sans autorité — autre que celle, parfois, de leur expérience personnelle subjective des sujets abordés. Les sources de connaissance non-normalisées de ce type intéressent les chercheurs justement parce qu'elles reflètent non pas un état de la connaissance, mais un état de la « réception » de la connaissance par une communauté d'utilisateurs. La moisson de données dans ce type de corpus est centrale dans le domaine de la fouille d'opinions. Elle a d'autres usages plus spécifiques, comme l'analyse de la compréhension qu'ont les patients des traitements qui leur sont indiqués (Hamon et Gagnayre, 2013). Un second type de corpus non-normalisé est du type « notes d'expert ». Ils sont produits par des acteurs qui peuvent être des autorités du domaine, mais dans des conditions qui ne permettent pas à la qualité rédactionnelle de faire partie des priorités du processus de saisie de la connaissance. C'est le cas par exemple des dossiers médicaux contenant des notes prises en texte libre par les praticiens : ces notes utilisent souvent des abréviations et du langage syntaxiquement et morphologiquement simplifié, et il faut mettre en place des techniques spécifiques pour accéder à leur contenu (Carroll *et al.*, 2012).

Les corpus non-normalisés présentent des variations importantes avec la langue standard, ce qui rend impossible d'utiliser directement des outils de traitement automatique de la langue, même les plus basiques — à commencer par la segmentation en mots (*tokenization*), qui nécessite de repérer des formes dans un dictionnaire.

Pour résoudre ce problème, une première solution est de tenter d'analyser le corpus non-normalisé comme une langue à part, et de tirer d'une analyse distributionnelle les contours des différentes variantes possibles d'une unité. C'est l'approche proposée par (Carroll *et al.*, 2012). On renonce alors à la possibilité d'utiliser des outils de TAL classiques (qui supposent l'accès aux ressources linguistiques d'une langue normalisée), pour se concentrer sur l'identification de termes par-delà la variété de leurs manifestations concrètes, et sur la fouille de données que l'on peut faire sur ces termes, leur distribution, et leurs co-occurrences. L'inconvénient de cette approche est

qu'elle nécessite un très grand corpus d'apprentissage (à titre d'exemple, le travail cité se fonde sur un corpus de 35 millions de mots), qui n'est pas toujours disponible.

Une seconde solution consiste à normaliser le corpus avant de l'analyser, quitte à perdre une partie de la connaissance dans le taux d'oubli du processus de normalisation automatique. C'est l'approche illustrée par exemple par (Xue *et al.*, 2011) ou (Petz *et al.*, 2012). Cette approche connaît elle aussi sa limite : elle bute sur l'extrême variété des « déformations » qu'a pu subir la chaîne de caractères correspondant à un mot normalisé lorsqu'elle se manifeste dans des corpus non-normalisés. C'est néanmoins dans ce type d'approches que nous situons notre travail, car nous voulons pouvoir reconnaître dans les textes non-normalisés des occurrences, bien formées ou mal formées, de termes issus d'un thesaurus.

L'approche traditionnelle pour reconnaître des chaînes de caractères ayant subi des « altérations » par rapport à leur forme standard est de remplacer la recherche exacte dans un dictionnaire par une recherche approximative. Cette méthode repose sur la possibilité de calculer une mesure de distance entre chaînes de caractères, puis de fixer un seuil d'erreur tolérée. L'étalon de cette famille de distances est la *distance d'édition* de Damerau-Levenshtein, ou distance DL (Damerau, 1964 ; Levenshtein, 1966), qui compte le nombre d'altérations élémentaires d'un caractère nécessaires pour passer d'une chaîne à une autre. De nombreux algorithmes ont été proposés pour calculer efficacement une variante¹ de cette distance d'édition : par exemple (Wagner et Fischer, 1974) fournit une version de référence utilisant la programmation dynamique pour calculer la distance entre deux chaînes quelconques. (Baeza-Yates et Navarro, 1998 ; Baeza-Yates et Navarro, 1999) proposent des algorithmes de recherche approximative de chaîne dans un texte ; et (Bunke, 1995) est conçu spécifiquement pour comparer une chaîne quelconque avec une chaîne présente dans un dictionnaire.

Cependant, il a été remarqué que dans de nombreux domaines, la distance d'édition classique ne permettait pas de prendre en compte le fait que certaines substitutions ont une probabilité bien plus élevée que d'autres, selon les contraintes du processus de génération de la chaîne. Plusieurs travaux ont donc cherché à « adapter » la distance d'édition de façon à prendre en compte ces contraintes spécifiques. Le travail présenté ici se situe dans cette lignée ; son apport consiste à prendre en compte des coûts spécifiques, adaptés au corpus, pour les opérations élémentaires, tout en incluant dans celles-ci des substitutions de blocs au lieu de seules substitutions de caractères. Il présente un algorithme permettant d'optimiser la recherche approximative de chaînes dans un dictionnaire en supposant donnés ces paramètres de coût. Il n'aborde pas la question de l'apprentissage de ces paramètres sur des corpus annotés — cette question est encore en cours d'exploration.

1. Les variantes possibles portent sur les altérations élémentaires considérées dans les diverses versions de la distance : insertion (I comme *insertion*), suppression (D comme *deletion*), inversion (R comme *reversal*) ou substitution (S comme *substitution*). Levenshtein prend en compte I, D et R ; Damerau I, D, R et S ; Wagner et Fischer I, D et S. Le principe reste identique.

2. La nécessité de distances d'édition adaptées

Dans la suite, on notera $d(S, T)$, sans indice particulier, la distance d'édition classique, dans sa variante utilisée par (Wagner et Fischer, 1974), entre deux chaînes S et T : il s'agit du nombre minimum d'opérations élémentaires du type I (insertion), D (suppression) et S (substitution) qui permettent de passer de S à T .

La décision de considérer une chaîne comme une occurrence altérée d'une autre chaîne est fondée sur la détermination d'un seuil de distance d'édition. Ainsi, si l'on considère la distance d , *servi* est une forme altérée de *servie*, de distance 1 (une suppression). En fixant le seuil à 1, on pourrait donc décider d'assimiler *servi* à *servie*, ce qui peut être utile en cas de faute de frappe ou de faute d'orthographe.

Le handicap de la distance d est qu'elle oblige à fixer un seuil assez haut si l'on veut tolérer des altérations fréquentes dans les textes non-normalisés. Ainsi, pour qu'une recherche approximative puisse reconnaître en *miolais* une forme altérée de la chaîne *miaulait*, il est nécessaire de fixer un seuil de 3 (une suppression, deux substitutions), ce qui laisse entrer dans les filets de nombreuses chaînes qui seront jugées intuitivement moins pertinentes dans le rôle de forme de référence candidate (*violais*, *musclais* ou *pilotais*). En un mot, la distance d n'est pas capable de distinguer une séquence d'altérations résultant d'un bruit aléatoire d'une séquence d'altérations correspondant à une faute d'orthographe ou à une faute de frappe.

Si l'on veut une distance qui permet de corriger les erreurs plausibles, il faut tenir compte des causes réelles des altérations. Celles-ci dépendent du processus génératif, et dépendent donc des moyens d'acquisition du corpus non-normalisé. Nous citons ici quelques exemples de causes d'altérations.

1) **Diacritiques** : l'oubli ou l'omission de diacritiques est fréquent, notamment lorsque le dispositif technique utilisé pour saisir le texte oblige l'utilisateur à un effort supplémentaire pour entrer un caractère accentué (ex. utilisation d'un clavier QWERTY, ou de certains claviers virtuels où l'accès aux caractères accentués n'est pas direct). Exemple : *a cote* pour *à côté*.

2) **Orthographe** : il s'agit des classiques erreurs de transcription phonème-graphème résultant d'une connaissance imparfaite du vocabulaire, ou d'une conscience relâchée des règles d'orthographe grammaticale qui distinguent des formes homophones par des graphies spécifiques. Exemple : *on c'est mit à marché* pour *on s'est mis à marcher*.

3) **Transcription** : lorsqu'un utilisateur écrit un mot dans le système orthographique d'une langue alors qu'il est plus habitué au système d'une autre langue, il peut utiliser involontairement des règles de transcription de phonèmes inadéquates. Exemple : *lascia questo* écrit *lacha questo* par des individus parlant l'italien en famille mais scolarisés en français.

4) **Clavier** : il s'agit des erreurs qui peuvent se produire lorsque le texte est saisi rapidement au clavier : frappe d'une touche voisine à la place, ou en plus, de la touche visée (*nises* pour *bises*, *avabnt* pour *avant*), saisie d'un caractère correspondant à la

touche dans une autre configuration du clavier, à laquelle l'utilisateur est peut-être plus habitué (;*ieux aue cq* pour *mieux que ça*), manque de synchronisation lors de l'utilisation des touches de fonction ou des touches mortes (*S7vres* au lieu de *Sèvres*, *ãris* au lieu de *Paris...*), inversions dues à une mauvaise synchronisation des deux mains (*slaut* pour *salut*)...

5) **Fréquence** : une partie des fautes de frappe ne sont pas liées à la disposition des touches du clavier, mais gardent un caractère prédictible : c'est celles qui se produisent lorsqu'un n-gramme très fréquent est machinalement tapé par l'utilisateur à la place d'un n-gramme moins fréquent (*guillement* pour *guillemet*).

6) **Saisie semi-automatique** : les nouveaux procédés de saisie semi-automatique destinés à faciliter l'utilisation de dispositifs comme les claviers virtuels des *smart-phones* ou des tablettes peuvent produire des erreurs lorsque l'utilisateur se repose trop sur eux sans vérifier leur résultat (*il est débauché* au lieu de *il est débouché*).

7) **Reconnaissance optique de caractères** : certains textes sont acquis par une étape de numérisation d'un support imprimé, suivie d'une étape de reconnaissance optique de caractères. Les logiciels de reconnaissance produisent des erreurs liées à la similarité de formes de certains caractères (*I, l, et 1*) ou groupes de caractères (*m* et *m*). Ces erreurs peuvent être réduites par l'utilisation de modèles de bigrammes, mais rarement complètement éliminées. Exemple : *carnées* pour *camées*.

8) **Abréviations** : enfin, certains contextes (notamment la rédaction sous contrainte de temps) sont propices à l'utilisation fréquente d'abréviations qui sont compréhensibles pour un lecteur humain en contexte : *tt* pour *tout*, *pb* pour *problème*... Certaines de ces abréviations sont des acronymes, comme *RAS* pour *rien à signaler*; d'autres sont des dérivations phonographiques (ou « rébus typographiques »), fondées sur la manière dont se prononce un caractère dans sa forme isolée : du très répandu (*a+* pour *plus*) au plus ludiques manifestations du « langage SMS » (*Lé13NRV*); d'autres encore sont des dérivations idéographiques, comme l'usage de *++* comme intensifieur (que l'on pourrait transcrire par *beaucoup*, *fort* ou *intense*, selon qu'il se situe dans une position qui implique un rôle d'adverbe ou d'adjectif).

En considérant ces points, on constate la nécessité de pouvoir utiliser une distance d'édition d_C adaptée au corpus traité, qui ne pénalise pas toutes les opérations élémentaires indifféremment. Dans chaque cas, on doit pouvoir calculer une distance qui impute une pénalité plus faible aux altérations « probables » qu'aux altérations aléatoires. Ainsi, il s'agit de faire en sorte que $d_C('o', 'au') < 2$ dans le cas d'un corpus contenant de nombreuses fautes d'orthographe, $d_C('ä', 'Pa') < 2$ dans le cas d'un corpus saisi au clavier, $d_C('m', 'rn') < 2$ dans le cas d'un corpus résultant d'une reconnaissance optique de caractères.

Il faut noter ici un élément important : pour pouvoir prendre en compte une partie des cas de figure énumérés, il est insuffisant de définir des coûts de transition sur des opérations élémentaires touchant un caractère à la fois (I, D, R ou S). Il faut également pouvoir attribuer une pénalité spécifique au remplacement du bloc 'rn', globalement, par le bloc 'm'. Nous devons en tenir compte dans des définitions qui vont suivre.

En outre, pour rendre la recherche approximative signifiante, il convient que le seuil de distance considéré soit proportionnel à la longueur de la chaîne (car l'ensemble des chaînes situés sous un seuil de distance d de 2 d'une chaîne de longueur 2 comporte l'ensemble de toutes les combinaisons possibles de deux caractères).

3. Travaux apparentés

Il existe une littérature abondante sur le problème de la recherche de formes normalisées (ou correction d'erreurs). Trois aspects sous lesquels ce problème peut être considéré ont été tantôt abordés, tantôt laissés de côté, par les différentes recherches publiées : celui de l'optimisation des algorithmes de recherche lorsque la distance d'édition doit être appliquée à la recherche approximative dans un dictionnaire résultant du pré-traitement d'un corpus ; celui de la définition de distances d'édition adaptées ; et celui de l'utilisation de distances traitant des opérations de « blocs » de symboles, et pas seulement de symboles isolés.

Le problème de la recherche approximative sur une distance d'édition classique (du type distance DL) a été abordé par (Wagner et Fischer, 1974), puis optimisé successivement par (Masek et Paterson, 1980), (Bunke, 1995) et plus récemment par (Crochemore *et al.*, 2003). Cette dernière publication constitue l'état de l'art, en termes d'optimisation, dans ce domaine : elle utilise des fonctions de distance définies sur des chaînes compressées et non plus sur les chaînes brutes ; cependant en amont seules les distances caractère par caractère sont prises en compte.

(Véronis, 1988) a décrit le problème des fautes de transcription phonème-graphème : il a proposé un système permettant de reconnaître des mots français mal orthographiés, en considérant certaines paires de sous-chaînes comme des classes d'équivalence, pour traiter de la même manière les différentes transcriptions graphémiques possibles d'un même phonème ; cela le conduit par exemple à attribuer le même coût à la transformation de *potéau* en *ptautto* qu'à celle de *potéau* en *ptoteau*. Il note par ailleurs que le choix d'attribuer un coût nul à ces segments équivalents n'est qu'une décision arbitraire, et que l'on peut étendre le principe à l'attribution de coûts non-nuls, mais non uniformes, fondés sur les fréquences d'erreur. Cependant, il ne donne pas de cadre formel de définition de la distance sur laquelle est fondée son algorithme, et l'absence de propriété de séparabilité implique que l'on ne peut pas borner, en théorie, la complexité de l'implémentation.

Certains auteurs ont abordé le problème en utilisant des distances qui s'éloignent nettement du principe de la distance d'édition. Ainsi (Pollock et Zamora, 1984) ont réalisé un algorithme qui corrige automatiquement un grand nombre de fautes de frappe en se fondant sur un corpus d'erreurs relevés dans les premières versions d'articles scientifiques ; cependant leur calcul ne se fonde pas sur une distance d'édition, mais sur la comparaison de « clés » obtenues à partir des chaînes en listant leur consonnes distinctes, puis leurs voyelles distinctes, par ordre d'appa-

rition. (Ukkonen, 1992) a utilisé une distance fondée sur le profil de distribution de q -grammes distincts de l'alphabet dans les chaînes comparées.

Une autre famille de travaux a exploré les complexités combinatoires du calcul de distances d'édition permettant des opérations sur des blocs de caractères (insertions, suppressions, déplacements ou remplacements de blocs entiers). Les conclusions de ces travaux sont assez pessimistes sur la complexité de sous-problèmes trop peu restreints de ce problème général. Ainsi, (Shapira et Storer, 2003) et (Lopresti et Tomkins, 1997) montrent que dans le cas général, ce problème est NP-complet ; cependant, (Shapira et Storer, 2011) comme (Lopresti et Tomkins, 1997) fournissent des exemples de limitations imposées aux d'opérations de blocs, qui permettent de borner le problème. Ces travaux fournissent des algorithmes de comparaison de séquences, mais celles-ci ne sont pas spécifiquement adaptées à la recherche dans un dictionnaire.

Notre travail se situe à l'intersection de ces trois lignées, puisqu'il consiste à définir un algorithme de recherche approximative de chaîne dans un dictionnaire, qui est en même temps fondé sur l'évaluation d'une distance d'édition adaptée à un corpus donné (généralisable à tous types de « sources d'altération » du texte : erreurs de transcription des phonèmes, fautes de frappe, erreurs d'OCR...)

4. Distance utilisée

Nous reprenons tout d'abord une définition formelle classique de la distance d'édition, telle qu'elle est donnée par exemple par (Mohri, 2003), puis l'étendons pour prendre en compte des altérations de blocs.

Soit Σ un alphabet composé d'un nombre fini de symboles distincts, et Σ^* le monoïde libre engendré par Σ (ensemble de chaînes constituées par la concaténation de symboles de Σ), muni d'un élément neutre ϵ (chaîne vide) pour l'opération de concaténation. On appelle Ω l'ensemble des opérations élémentaires d'édition d'un symbole, que l'on peut définir comme le produit cartésien de Σ par lui-même : $\Omega = \Sigma \cup \{\epsilon\} \times \Sigma \cup \{\epsilon\} - \{(\epsilon, \epsilon)\}$. Le monoïde libre Ω^* engendré par Ω peut être considéré comme l'ensemble des séquences d'opérations élémentaires qui permettent de passer d'une chaîne à une autre ; on l'appelle l'ensemble des *alignements* de deux chaînes de Σ^* . On note h le morphisme de Ω^* vers le produit cartésien $\Sigma^* \times \Sigma^*$, et l'on peut noter par exemple que si $\omega = (a, \epsilon)(b, \epsilon)(a, b)(\epsilon, b)$, alors $h(\omega) = (aba, bb)$ (l'un des moyens de passer de 'aba' à 'bb' est de détruire un 'a', de détruire un 'b', de remplacer un 'a' par un 'b', puis d'insérer un 'b').

Soit c une fonction de coût sur l'ensemble des opérations élémentaires d'édition de symbole : $c : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^+$. On définit le coût d'un alignement comme la somme des coûts des paires élémentaires qui le constituent : pour $\omega = \omega_0 \dots \omega_n \in \Omega^*$, $c(\omega) = \sum_{i=0}^n c(\omega_i)$. La *distance d'édition* entre deux chaînes $x \in \Sigma^*$ et $y \in \Sigma^*$ est alors définie comme l'alignement de coût minimal entre x et y : $d_c(x, y) = \min \{c(\omega) : h(\omega) = (x, y)\}$. (Mohri, 2003) montre ensuite que d_c vérifie les axiomes qui définissent une distance.

On voit que cette définition classique de la distance d'édition ne considère que des transitions élémentaires de type S, I ou D (les éléments de Ω sont des substitutions lorsqu'il s'agit de couples de symboles élémentaires, des insertions si le premier terme du couple est ϵ , et des suppressions si le deuxième terme du couple est ϵ). Or nous avons expliqué plus haut l'utilité d'une distance qui puisse prendre en compte des altérations portant sur des blocs.

Nous proposons, pour cela, une nouvelle définition exposée dans les paragraphes suivants. Dans la suite, on notera les chaînes par des majuscules latines (S), les symboles (variables) par des minuscules grecques (σ), les symboles (valeurs) par des minuscules latines (a); les chaînes constituées d'une séquence de symboles seront entourées par des guillemets anglais (ce qui permettra de distinguer la chaîne "a" du symbole a); la concaténation sera notée explicitement par le symbole +, et $|S|$ désignera la longueur d'une chaîne S .

On note Γ^0 l'ensemble des « courts-circuits » entre blocs. Γ^0 est un sous-ensemble fini de $\Sigma^* \times \Sigma^* - (\epsilon, \epsilon)$ possédant les propriétés suivantes :

$$\begin{aligned} \forall \sigma \in \Sigma, (" \sigma ", " \sigma ") &\in \Gamma^0 \\ \forall (G, H) \in \Gamma^0, (H, G) &\in \Gamma^0 \\ \forall (G, H) \in \Gamma^0, |G| > 1 &\Rightarrow H \neq G \\ \forall (G, H) \in \Gamma^0, |H| > 1 &\Rightarrow H \neq G \end{aligned}$$

L'ensemble Γ^0 contient une liste de couples de blocs entre lesquels il y a confusion possible. Il contient, trivialement, l'ensemble des couples de chaînes contenant un seul caractère, lorsque ce caractère est identique dans les deux éléments du couple. On peut y inclure par ailleurs des couples de chaînes d'un seul caractère pour des caractères entre lesquels la confusion est fréquente ("è" et "ê"), ou des couples de blocs ("m" et "rn"). On n'y inclut pas des couples de blocs identiques de plus d'un caractère (comme ("ab", "ab")), car cette information serait redondante avec la présence des couples identiques d'un seul caractère de longueur ("a", "a") et ("b", "b"). Cet ensemble Γ^0 est invariant par symétrie diagonale sur $\Sigma^* \times \Sigma^*$.

On dispose d'une fonction de coût $c^0 : \Gamma^0 \rightarrow \mathbb{R}^+$ possédant ces propriétés :

$$\begin{aligned} \forall \sigma \in \Sigma, c^0(" \sigma ", " \sigma ") &= 0 \\ \forall (G, H) \in \Gamma^0, c^0(G, H) &= c^0(H, G) \\ \forall (G, H) \in \Gamma^0, G \neq H &\Rightarrow c^0(G, H) > 0 \\ \forall (G, H) \in \Gamma^0, c^0(G, H) &< \max(|G|, |H|) \end{aligned}$$

La troisième condition permet de construire, sur la base de (Γ^0, c^0) , une véritable divergence, qui permette de séparer systématiquement deux chaînes non-identiques. Le choix fait par (Véronis, 1988) de traiter « peauto » et « poteau » comme strictement équivalents ne nous semble pas se justifier.

La quatrième condition assure que Γ^0 et c^0 n'encodent pas d'information inutile : la borne supérieure signifie que le coût de la transition dans un court-circuit doit être strictement inférieur au coût du remplacement mécanique, symbole par symbole, de l'une des deux chaînes par l'autre.

On note Γ^1 l'extension de Γ^0 qui contient en plus toute la liste des couples possibles de blocs d'un seul symbole :

$$\begin{aligned} \forall \sigma \in \Sigma, (" \sigma ", \epsilon) &\in \Gamma^1 \\ \forall \sigma \in \Sigma, (\epsilon, " \sigma ") &\in \Gamma^1 \\ \forall \sigma, \tau \in \Sigma, (" \sigma ", " \tau ") &\in \Gamma^1 \\ \forall (G, H) \in \Gamma^0, (G, H) &\in \Gamma^1 \\ \forall (G, H) \in \Gamma^1, |G| > 1 &\Rightarrow (G, H) \in \Gamma^0 \\ \forall (G, H) \in \Gamma^1, |H| > 1 &\Rightarrow (G, H) \in \Gamma^0 \end{aligned}$$

Cette extension permet de couvrir l'intégralité des transformations possibles d'une chaîne en une autre (Ω) en incluant toutes les opérations élémentaires D, I et S pour chaque paire de symboles de Σ .

On dispose d'une fonction de coût $c^1 : \Gamma^1 \rightarrow \mathbb{R}^+$ définie de la manière suivante :

$$\forall (G, H) \in \Gamma^1, \begin{cases} c^1(G, H) = c^0(G, H) & \text{si } (G, H) \in \Gamma^0 \\ c^1(G, H) = \max(|G|, |H|) = 1 & \text{sinon} \end{cases}$$

La fonction de coût c^1 est un prolongement de c^0 qui permet d'intégrer les coûts par défaut des opérations I, D et S pour les couples qui ne sont pas des courts-circuits. La définition de Γ^1 garantit que dans ce cas $\max(|G|, |H|) = 1$.

Ces bases étant posées, on peut à présent définir une fonction de coût d sur $\Sigma^* \times \Sigma^*$ par les propriétés suivantes :

Soit $\mathcal{S}(S)$ l'ensemble des segmentations de S en blocs (sous-chaînes) plus petits, c'est-à-dire l'ensemble des suites finies (S_0, \dots, S_n) de chaînes S_k (possiblement vides) telles que $S = S_0 + \dots + S_n$ (où $n \in \mathbb{N}$).

On définit d pour tout couple de chaînes $(S, T) \in \Sigma^* \times \Sigma^*$ par :

$$d(S, T) = \min_{\substack{n \leq \max(|S|, |T|) \\ (S_0, \dots, S_n) \in \mathcal{S}(S) \\ (T_0, \dots, T_n) \in \mathcal{S}(T)}} (\sum_{i=0}^n c^1(S_i, T_i))$$

Cette fonction est définie et il s'agit d'une divergence symétrique, ce qui peut se démontrer comme indiqué dans les paragraphes ci-dessous.

Existence : par définition du monoïde libre Σ^* , toute chaîne peut être obtenue par concaténation de chaînes composées d'un seul caractère : si $S = " \sigma_0 \dots \sigma_n "$, $S = " \sigma_0 " + \dots + " \sigma_n "$.

Soit un couple de chaînes quelconque (S, T) de $\Sigma^* \times \Sigma^*$; on supposera pour le raisonnement que S désigne la plus longue des deux chaînes ($|S| = n$, $|T| = m$, $n \geq m$). On peut décomposer S et T en segments de longueur 1 : $S = " \sigma_0 " + \dots + " \sigma_n "$, $T = " \tau_0 " + \dots + " \tau_m "$.

Si $n = m$, il existe au moins un couple de segmentations de $\mathcal{S}(S) \times \mathcal{S}(T)$ permettant de définir une transformation de S en T (il s'agit de la série de n substitutions d'un seul symbole à la fois) : $\forall i \in [0, n]$, $(" \sigma_i ", " \tau_i ") \in \Gamma^1$, et $c^1(" \sigma_i ", " \tau_i ")$ est définie. Si $n > m$, il existe là encore au moins un couple de segmentations permettant

de définir une transformation de S en T (une série de substitutions de m caractères suivie d'une série d'insertions de $n - m$ caractères) : $\forall i \in [0, m], ("σ_i", "τ_i") \in \Gamma^1$, et $c^1("σ_i", "τ_i")$ est définie, et $\forall i \in]m, n], ("σ_i", \epsilon) \in \Gamma^1$, et $c^1("σ_i", \epsilon)$ est définie.

Dans tous les cas il existe donc au moins un élément de $\mathcal{S}(S)$ et un élément de $\mathcal{S}(T)$ pour lesquels le calcul de $c(S, T)$ est possible.

Unicité : garantie par la définition du minimum sur un sous-ensemble de \mathbb{R}^+ .

Axiome de séparation : On note tout d'abord trivialement que $\forall S \in \Sigma^*, d(S, S) = 0$: en effet la transformation de S en elle-même, définie par la transformation (à coût nul) de chacun de ses symboles par le symbole identique, a un coût total nul : $\sum_{i=0}^n c^1("σ_i", "σ_i") = 0$

Il s'agit ensuite de montrer que deux chaînes différentes ne peuvent avoir une distance nulle : $\forall S, T \in \Sigma^*, d(S, T) = 0 \Rightarrow S = T$. Supposons deux chaînes S et T telles que $d(S, T) = 0$. Il existe au moins un entier $n \leq \max(|S|, |T|)$, une segmentation $(S_0 \dots S_n)$ de S et une segmentation $(T_0 \dots T_n)$ de T , telles que $\forall i \in [0, n], c^1(S_i, T_i) = 0$ (les coûts ne pouvant être négatifs, pour que la somme soit nulle, il faut que chaque terme soit nul). Par définition de c^1 , $c^1(S_i, T_i) = 0 \Rightarrow (S_i, T_i) \in \Gamma^0$ et $c^1(S_i, T_i) = c^0(S_i, T_i)$. Par définition de c^0 , $c^0(S_i, T_i) = 0 \Rightarrow S_i = T_i$. Donc $\forall i \in [0, n], S_i = T_i$. Donc $S = S_0 + \dots + S_n = T_0 + \dots + T_n = T$.

Symétrie : c^0 étant symétrique, c^1 est symétrique ; c^1 étant symétrique, d est symétrique : en effet $\forall (S_0 \dots S_n) \in \mathcal{S}(S), (T_0 \dots T_n) \in \mathcal{S}(T), \sum_{i=0}^n c^1(S_i, T_i) = \sum_{i=0}^n c^1(T_i, S_i)$.

En revanche, la fonction d n'est pas véritablement une distance métrique car elle ne vérifie pas la propriété d'inégalité triangulaire. Cependant, cette propriété n'est pas nécessaire pour l'algorithme décrit ci-dessous.

Il est important de noter que la définition de d repose sur l'établissement préalable de Γ^0 et de c^0 , qui sont des données que l'on doit établir par rapport aux besoins du corpus à traiter, afin de prendre en compte la réalité des types d'erreur possibles selon le contexte (cf. plus haut, section 2). Il ne s'agit donc pas d'une distance fondée sur des clés d'index comme dans (Pollock et Zamora, 1984), ou d'une distance d'édition étendue ou généralisée comme celle proposée dans (Fuad et Marteau, 2008), mais d'une distance adaptée au corpus à traiter ; nous la notons donc dans la suite d_C .

5. Algorithme

5.1. Définition

L'algorithme que nous proposons est adapté aux cas de figures où la recherche de chaîne doit se faire dans un index qui a été pré-compilé sous forme d'arbre lexicographique ("*trie*"). (Baeza-Yates et Navarro, 1998) traitent du cas où la recherche approximative de chaînes se fait dans un grand corpus non indexé, même s'il est appelé « dictionnaire » par les auteurs ; (Bunke, 1995) traite du cas où la recherche se

fait dans un automate à états finis stockant l'une des deux chaînes en tant qu'entrée de dictionnaire, mais se limite à la distance d'édition par symboles, et non par blocs.

Le problème de la recherche d'une chaîne de longueur n dans un ensemble de k mots de longueur m est, dans le cas le plus général, de complexité $O(n \times m \times k)$ (algorithme naïf) si le corpus n'est pas indexé. Il peut être amélioré par un pré-traitement de la chaîne de longueur n (par des algorithmes comme ceux de Knuth, Morris et Pratt ou Boyer-Moore), mais le temps de recherche reste dépendant de la taille du corpus.

Lorsqu'on a affaire à des corpus que l'on a le temps de pré-traiter « hors-ligne » pour construire un index, le temps de recherche peut être considérablement diminué (ramené à $O(n \times \log_2(k))$ dans le cas d'arbres binaires de recherche équilibrés, par exemple), voire rendu indépendant de la taille du corpus : c'est le cas lorsqu'on utilise un arbre lexicographique. Dans ce cas, le temps de recherche ne dépend plus que de la longueur de la chaîne recherchée ($O(n)$)². Le principe de la recherche exacte dans un arbre lexicographique est illustré dans la figure 1.

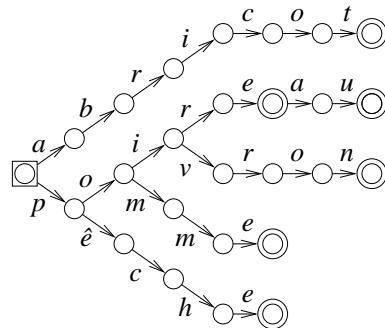


Figure 1 – Recherche exacte d'une chaîne dans un arbre lexicographique encodant le dictionnaire {‘abricot’, ‘poire’, ‘poireau’, ‘poivron’, ‘pomme’, ‘pêche’} : on parcourt l'arbre depuis le nœud de départ jusqu'au moment où on ne trouve plus d'arc sortant correspondant au symbole suivant dans la chaîne recherchée. Pour une chaîne S de longueur n , le nombre d'arcs parcourus avant de trouver S , si elle est présente, est n (le parcours doit s'achever sur un nœud étiqueté comme nœud final). Le nombre d'arcs parcourus avant de déterminer que S n'est pas présente dans le dictionnaire est $k \leq n$ (au pire : 4 arcs parcourus avant de constater que le mot « abri » n'est pas dans le dictionnaire).

2. Il dépend aussi, secondairement, d'un autre facteur qui est le taux de branchement des arcs sortants à la sortie de chaque nœud de l'arbre ; ce dernier facteur dépend lui-même de deux autres facteurs, qui sont la taille de l'alphabet, et la « densité » de l'ensemble des mots dans le monoïde libre. On peut considérer que ce dernier paramètre est indirectement lié à la taille du corpus (plus le corpus est grand, plus il contient de vocables distincts), mais les études sur les lois de distribution des mots dans les langues (Herdan, 1966) montrent que ce nombre croît de plus en plus lentement à mesure que la taille du corpus augmente (loi de Zipf-Mandelbrot).

Pour travailler avec la mesure de divergence entre chaînes d_C , qui ne possède pas la propriété d'inégalité triangulaire, il est important que l'élimination de branches de l'espace de recherche ne se fasse pas avant d'avoir vérifié que l'on incluait les courts-circuits possibles.

En effet un couple de chaînes répertorié dans Γ^0 peut avoir une distance court-circuitée plus faible que celle que l'on obtiendrait en progressant de façon monotone dans les deux chaînes par concaténation successive de symboles. Imaginons par exemple que, pour prendre en compte une faute d'orthographe possible, on inclue dans la définition de (Γ^0, c^0) le court-circuit : $d_C(\text{“occident”}, \text{“oxydant”}) = 1, 5^3$. On a alors dans ce cas d'une part $d_C(\text{“occiden”}, \text{“oxydan”}) = 4$, et d'autre part $d_C(\text{“occident”}, \text{“oxydant”}) = 1, 5$. Si l'on se contentait de progresser symbole après symbole dans la chaîne recherchée, on aurait donc élagué le chemin conduisant à “occident” avant d'arriver au dernier caractère.

La recherche approximative de chaînes, fondée sur le principe de l'élagage d'arbre de recherche (élimination des branches lorsque la valeur de d_C dépasse un certain seuil) doit donc prendre en compte les courts-circuits à partir de l'endroit où ils commencent, et non à partir de l'endroit où ils se terminent. L'absence de la propriété d'inégalité triangulaire nous oblige à inclure dans l'algorithme un mécanisme de contrôle explicite de l'absence de cycle (c'est le sens du test « si $\delta + c^1(G, H) < \delta'$ »), mais il s'agit d'une contrainte indépassable liée à la nature du problème, comme l'illustre l'exemple du paragraphe précédent.

Cette question peut malgré tout être résolue avec l'algorithme 1. Dans cet algorithme, on suppose qu'on a accès directement à tous les couples de Γ^1 (tels que définis plus haut, section 4), ainsi qu'aux valeurs de c^1 qui leur correspondent. La définition de l'algorithme est ainsi simplifiée par le fait que la symétrie de la divergence entre chaîne recherchée et correspondances approximatives partielles est encodée dans la définition symétrique de c^1 , de même que les cas d'insertions (couples $(\epsilon, \text{“}\sigma\text{”})$), de suppressions (couples $(\text{“}\sigma\text{”}, \epsilon)$), ou de substitutions (couples $(\text{“}\sigma\text{”}, \text{“}\tau\text{”})$ où $\tau \neq \sigma$). Ceci n'interdit pas de ne stocker « en dur », sous forme de table de valeurs, que l'un des triangles diagonaux de c^0 , et de déléguer à une fonction le calcul de c^1 (intégrant les couples de $\Gamma^1 - \Gamma^0$ et les couples symétriques).

On note $S[i : j]$ la sous-chaîne de S commençant à la position i et se terminant à la position j (p.ex., si $S = \text{“abricot”}$, $S[3 : 5] = \text{“ic”}$), $S[: j]$ le préfixe de S allant de la position 0 à la position j , et $S[i :]$ le suffixe de S allant de la position i à la fin ($|S|$).

On définit également une fonction *prolongement* prenant en entrée un pointeur vers un nœud n de l'arbre lexicographique et une chaîne $S \in \Sigma^* \cup \{\epsilon\}$, et qui donne en retour un autre pointeur (éventuellement NULL) vers un nœud de l'arbre. Cette fonction est définie de telle sorte que si un chemin existe entre n et un autre nœud

3. Ceci n'est pas identique au fait de poser des courts-circuits hors-contexte : $d_C(\text{“cc”}, \text{“x”}) = 0, 5$, $d_C(\text{“i”}, \text{“y”}) = 0, 5$, et $d_C(\text{“e”}, \text{“a”}) = 0, 5$, ce qui conduirait à des surgénéralisations abusives.

n' de l'arbre en passant successivement par tous les symboles de S , un par un, alors $\text{prolongement}(n, S) = n'$; sinon, $\text{prolongement}(n, S) = \text{NULL}$.

5.2. Considérations sur la complexité

Cet algorithme ne prend pas en compte la possibilité d'altérations *récurives* sur S . La notion de récursivité des altérations a été exposée par (Shapira et Storer, 2011) : une séquence d'opérations est récursive si elle modifie des blocs qui n'étaient pas eux-mêmes présents dans la chaîne d'origine. Nous postulons que nous n'avons pas besoin de prendre en compte des cas de ce type. Nous devrions le faire si nous souhaitions retrouver, par exemple, la chaîne "pâte" à partir de la chaîne "patoute", en faisant l'hypothèse que "pâte" a d'abord été altérée par l'utilisateur en "patte", puis que le "tt" dans "patte" était lui-même une abréviation de "tout". Il nous semble que ces cas de figure ne correspondent pas à des problèmes réels dans le cas où les séquences de symboles traités sont des chaînes de caractères produites dans une langue humaine⁴. Au pire, il peut y avoir des cas de figure où une chaîne peut être exposée, dans le cadre de son processus de génération, à plusieurs sources d'altération possibles de nature différente (p.ex. un texte engendré par un logiciel d'OCR puis réédité par un relecteur utilisant un clavier) ; cependant, nous partons du principe que dans ces cas-là, toute l'information concernant ces différentes catégories d'altérations est contenue dans la définition de Γ^0 et c^0 .

Considérant que nous ne cherchons pas à prendre en compte des altérations récurives, et que nous limitons par ailleurs la liste des courts-circuits à un ensemble limité, l'algorithme décrit ci-dessus a des propriétés, en termes de complexité, qui le maintiennent dans la norme des algorithmes de recherche définis sur des opérations élémentaires portant sur des caractères individuels.

Comme eux, son point faible est qu'il est extrêmement sensible à deux facteurs, qui ont un impact sur la quantité maximale de triplets t (nœuds correspondant à une correspondance approximative avec un préfixe de S) qui doivent être gardés en mémoire dans V au cours de l'exécution de l'algorithme.

Le premier, que nous pouvons noter β , est le taux de branchement (le nombre d'arcs sortants par nœud) dans l'arbre lexicographique. Le second est le rapport entre le seuil d'élagage (s) et la distance minimale non-nulle ε que l'on peut attribuer à un court-circuit élémentaire dans Γ^0 . Plus ce rapport est grand, et plus on peut, en théorie, être amené à garder en mémoire un grand nombre de nœuds intermédiaires dans V . Si nous imaginons par exemple que l'on ait décidé d'imputer un coût de 0, 25 à l'insertion d'un caractère a ($c^0("a", \varepsilon) = 0$), et que le seuil s est de 1, alors l'algorithme pourra être amené à garder des chemins contenant jusqu'à quatre arcs a inutiles, avant de les élaguer.

4. Ce n'est pas le cas lorsque l'on s'intéresse à la similarité de séquences d'ADN ayant pu subir plusieurs altérations successives — contexte pour lequel cette récursivité a été définie.

Algorithme 1 : Recherche approximative de chaîne

Entrées :

A : arbre lexicographique de nœud racine n_0 (dictionnaire encodé sous forme d'arbre lexicographique)

$S \in \Sigma^*$: chaîne de longueur n ; $s \in \mathbb{R}^+$: seuil de distance toléré

Sorties :

R : ensemble de couples $(T, d_C(S, T)) \in \Sigma^* \times \mathbb{R}^+$ (chaînes T du dictionnaire avec leur distance d_C à S)

Variables :

V : pile de triplets (i, n, δ) où $i \leq n \in \mathbb{N}$ est un index sur S , n un nœud de A , et $\delta \in \mathbb{R}^+$ une mesure de la distance d_C entre $S[:i]$ et le préfixe encodé par le nœud n

t triplet de V ; G, H blocs (sous-chaînes) telles que $(G, H) \in \Gamma^1$

$g \in \mathbb{N}$ nombre d'extensions possibles trouvées pour un préfixe de S , à chaque itération

début

$V \leftarrow \{(0, n_0, 0)\}$

répéter

$g \leftarrow 0$

pour tous les $t = (i, n, \delta) \in V$ **faire**

pour tous les $(G, H) \in \Gamma^1$ **faire**

$n' = \text{prolongement}(n, H)$

si $n' \neq \text{NULL}$ **alors**

si $S[i : i + |G|] = G$ **et** $\delta + c^1(G, H) < s$ **alors**

$t' = (i + |G|, n', \delta + c^1(G, H))$

si $\exists (i + |G|, n', \delta') \in V$ **alors**

si $\delta + c^1(G, H) < \delta'$ **alors**

remplacer $(i + |G|, n', \delta')$ par t' dans V

$g \leftarrow g + 1$

sinon

$V \leftarrow V \cup t'$

$g \leftarrow g + 1$

si $i < |S|$ **alors**

retirer t de V

jusqu'à $g=0$

$R \leftarrow \{\}$

pour tous les $t = (i, n, \delta) \in V$ **faire**

si $i=n$ **alors**

$T \leftarrow$ chaîne encodée par le nœud n de A

$R \leftarrow R \cup \{(T, \delta/n)\}$

retourner R

Ainsi, dans le pire des cas (si tous les symboles ont un court-circuit de coût ε vers la chaîne vide), V doit contenir des nœuds de A qui peuvent avoir été atteint par des chemins comportant s/ε arcs inutiles, ce qui implique potentiellement $\beta^{s/\varepsilon}$ branchements inutiles.

On note par ailleurs κ le nombre de courts-circuits de Γ^0 définis sur un couple de blocs (G, H) dont au moins un est de longueur strictement supérieure à 1 (courts-circuits définis sur plus d'un caractère à la fois). On sait que Γ^1 , par construction, contient tous ces couples-là, plus tous les couples de blocs de longueur 0 ou 1 (ceux de $\Sigma \cup \{\epsilon\} \times \Sigma \cup \{\epsilon\} - \{(\epsilon, \epsilon)\}$), donc en tout $(|\Sigma| + 1)^2 + \kappa - 1$ couples.

Chaque itération devant passer en revue l'ensemble des couples de Γ^1 pour chacun des triplets non-élagués de V , on voit que l'algorithme reste nominalelement linéaire ($O(n)$ en fonction de la longueur n de la chaîne recherchée), mais avec un facteur constant $(\beta^{s/\varepsilon}) \times ((|\Sigma| + 1)^2 + \kappa - 1)$ qui peut devenir énorme, selon la manière dont le seuil d'élagage s et le palier minimal de distance pour c^0 , ε , sont définis.

6. Conclusion et perspectives

Nous avons présenté un algorithme de recherche approximative dans un dictionnaire, capable de trouver l'ensemble des entrées contenues dans une fourchette de distance déterminée d'une forme non-normalisée. Cet algorithme se distingue de travaux antérieurs en ce qu'il prend en compte, pour la définition de cette distance, d'une mesure qui peut être adaptée avec souplesse à un corpus donné, car elle offre la possibilité de définir des altérations à l'échelle de blocs de symboles (« courts-circuits ») et pas seulement entre symboles pris un par un.

La question qui n'a pas été abordée ici (elle fait l'objet d'un travail encore en cours) est celle de l'acquisition d'une telle distance par apprentissage automatique sur le corpus. La distance définie ici n'est pas une véritable distance, au sens de fonction définie positive définissant un espace métrique, car elle ne possède pas la propriété d'inégalité triangulaire ; cependant, elle est symétrique et séparable, et devrait donc pouvoir être acquise par des procédures d'apprentissage semi-supervisé à partir de jeux d'exemples et de corpus d'entraînements.

7. Bibliographie

- Baeza-Yates R., Navarro G., « Fast Approximate String Matching in a Dictionary », *Proceedings of String Processing and Information Retrieval : A South American Symposium (SPIRE'98)*, IEEE Computer Press, p. 14-22, 1998.
- Baeza-Yates R., Navarro G., « Faster Approximate String Matching », *Algorithmica*, vol. 23, p. 127-158, 1999.
- Bunke H., « Fast Approximate Matching of Words against a Dictionary », *Computing*, vol. 55, p. 75-89, 1995.

- Carroll J., Koeling R., Puri S., « Lexical Acquisition for Clinical Text Mining Using Distributional Similarity », in A. Gelbukh (ed.), *Computational Linguistics and Intelligent Text Processing*, vol. 7182 of *Lecture Notes in Computer Science*, Springer, Berlin, p. 232-246, 2012.
- Crochemore M., Landau G. M., Ziv-Ukelson M., « A Subquadratic Sequence Alignment Algorithm for Unrestricted Scoring Matrices », *SIAM Journal on Computing*, vol. 32, n° 6, p. 1654-1673, 2003.
- Damerau F. J., « A Technique for Computer Detection and Correction of Spelling Errors », *Communications of the ACM*, vol. 7, n° 3, p. 171-176, 1964.
- Fuad M. M. M., Marteau P.-F., « The Extended Edit Distance Metric », *Proceedings of the Sixth International Workshop on Content-Based Multimedia Indexing (CBMI 2008)*, IEEE Computer Press, p. 242-248, 2008.
- Hamon T., Gagnayre R., « Improving Knowledge of Patient Skills thanks to Automatic Analysis of Online Discussions », *Patient Education and Counseling*, vol. 92, p. 197-204, 2013.
- Herdan G., *The Advanced Theory of Language as Choice and Chance*, Kommunikation und Kybernetik in Einzeldarstellungen, Springer, Berlin, 1966.
- Levenshtein V. I., « Binary Codes Capable of Correcting Deletions, Insertions and Reversals », *Soviet Physics–Doklady*, vol. 10, n° 8, p. 707-710, 1966.
- Lopresti D. P., Tomkins A., « Block edit models for approximate string matching », *Theoretical Computer Science*, vol. 181, n° 1, p. 159-179, 1997.
- Masek W. J., Paterson M. S., « A Faster Algorithm Computing String Edit Distances », *Journal of Computer and System Sciences*, vol. 20, p. 18-31, 1980.
- Mohri M., « Edit-Distance of Weighted Automata : General Definitions and Algorithms », *International Journal of Foundations of Computer Science*, vol. 14, n° 6, p. 957-982, 2003.
- Petz G., Karpowicz M., Fürschuß H., Auinger A., Winkler S. M., Schaller S., Holzinger A., « On Text Preprocessing for Opinion Mining Outside of Laboratory Environments », *Proceedings of the 8th International Conference on Active Media Technology, AMT'12*, Springer, Berlin, p. 618-629, 2012.
- Pollock J., Zamora A., « Automatic Spelling Correction in Scientific and Scholarly Text », *Communications of the ACM*, vol. 27, n° 4, p. 358-368, 1984.
- Shapira D., Storer J. A., « Large Edit Distance with Multiple Block Operations », in M. A. Nascimento, E. S. de Moura, A. L. Oliveira (eds), *String Processing and Information Retrieval*, vol. 2857 of *Lecture Notes in Computer Science*, Springer, Berlin, p. 369-377, 2003.
- Shapira D., Storer J. A., « Edit Distance with Block Deletions », *Algorithms*, vol. 4, p. 40-60, 2011.
- Ukkonen E., « Approximate string-matching with q -grams and maximal matches », *Theoretical Computer Science*, vol. 92, n° 1, p. 191-211, 1992.
- Véronis J., « Computerized Correction of Phonographic Errors », *Computers and the Humanities*, vol. 22, p. 43-56, 1988.
- Wagner R. A., Fischer M. J., « The String-to-String Correction Problem », *Journal of the ACM*, vol. 21, n° 1, p. 168-173, 1974.
- Xue Z., Yin D., Davison B. D., « Normalizing Microtext », *Analyzing Microtext — Papers from the AAAI Workshop, 25th AAAI Conference, San Francisco, California, USA, August 8, 2011*, vol. WS-11-05 of *AAAI Workshops*, AAAI, 2011.